РЕГЛАМЕНТ СОРЕВНОВАНИЙ «СЛЕДОВАНИЕ ПО ЛИНИИ для начинающих:

Высшая лига»

На основе версий robofinist.ru

1. Общие положения

- 1.1 Один робот не может принять одновременного (т.е. в рамках одних соревнований) участия в категориях «Высшая лига» и «Образовательные конструкторы».
- 1.2. Один робот в рамках одних соревнований не может одновременно принять участие в категориях «Следование по линии для начинающих» и какой-либо иной категории состязаний «Следование по линии».

2. Характеристики поля и линии

- 2.1. Цвет полигона белый.
- 2.2. Цвет линии черный.
- 2.3. Ширина линии 30 мм, радиус кривизны не менее 75 мм
- 2.4. Линия ни в каком месте не пересекает саму себя.
- 2.5. Горки и шпильки возможны, но при этом соседние участки линии должны располагаться на расстоянии не менее 15 см, при измерении от центра каждого участка линии.
- 2.6. Минимальное расстояние, на которое линия должна приближаться к концу соревновательного поля должно быть не менее 15 см, при измерении от центра линии.
- 2.7. Возможны углы не менее 90 градусов.

3. Робот

- 3.1. Ограничения на физические характеристики роботов: размер не более 30x30 см, вес не более 7.5 кг.
- 3.2 Робот должен быть полностью автономным после старта. В противном случае робот может быть дисквалифицирован.
- 3.3. Готовые роботы, не требующие сборки, например Polulu 3pi, SumoBot от Parallax, Sumovor от Solarbotics и т. д., имеющие готовые алгоритмы прохождения линии, не допускаются к участию в соревновании.
- 3.4. В конструкциях роботов разрешены пластиковые детали ручного изготовления или напечатанные на 3D-принтере. Электроника может быть использована любая.

4. Порядок проведения состязаний

- 4.1. Время заезда отсчитывается от момента пересечения роботом линии старта до момента пресечения роботом линии финиша.
- 4.2. Робот пересекает линию, когда самая передняя его часть касается или пересекает линию.
- 4.3. На выполнение одной попытки роботу даётся 60 секунд.

- 4.4. Время попыток должно быть зафиксировано электронной системой ворот или судьей по секундомеру, в зависимости от доступности оборудования. В любом случае зафиксированное время должно быть окончательным.
- 4.5. Как только робот пересекает линию старта, он должен оставаться полностью автономным. В противном случае он будет дисквалифицирован.
- 4.6. Робот, блуждающий по соревновательному полю, должен быть дисквалифицирован.
- 4.7. Считается, что робот покинул соревновательное поле, когда любое колесо, нога или гусеница полностью сошли с поля.
- 4.8 Считается, что робот покинул линию (сошёл с линии), если никакая часть робота не находится над линией. Длина робота в этом случае считается по колесной базе. Робот, сошедший с линии, должен вернуться на линию в том месте, в котором он с неё сошел, или в любой другой более ранней (уже пройденной) точке маршрута.
- 4.9. Если робот срезал участок траектории, то он должен быть дисквалифицир-ван.

5. Порядок отбора победителя

- 5.1. В соревновании робот участника стартует и финиширует на одной стартовой позиции. На прохождение дистанции каждой команде дается не менее двух попыток (точное число определяется судейской коллегией в день проведения соревнований). В зачет принимается лучшее время из попыток.
- 5.2. Победителем будет объявлена команда, потратившая на преодоление дистанции наименьшее время.

6. Несогласие с результатом

- 6.1. Возражения против решений судей не рассматриваются.
- 6.2. При нарушении какого-либо правила проведения данных состязаний, капитан или руководитель команды может представить свою жалобу в организационный комитет или судье лично, но лишь до того, как состязания закончатся.