

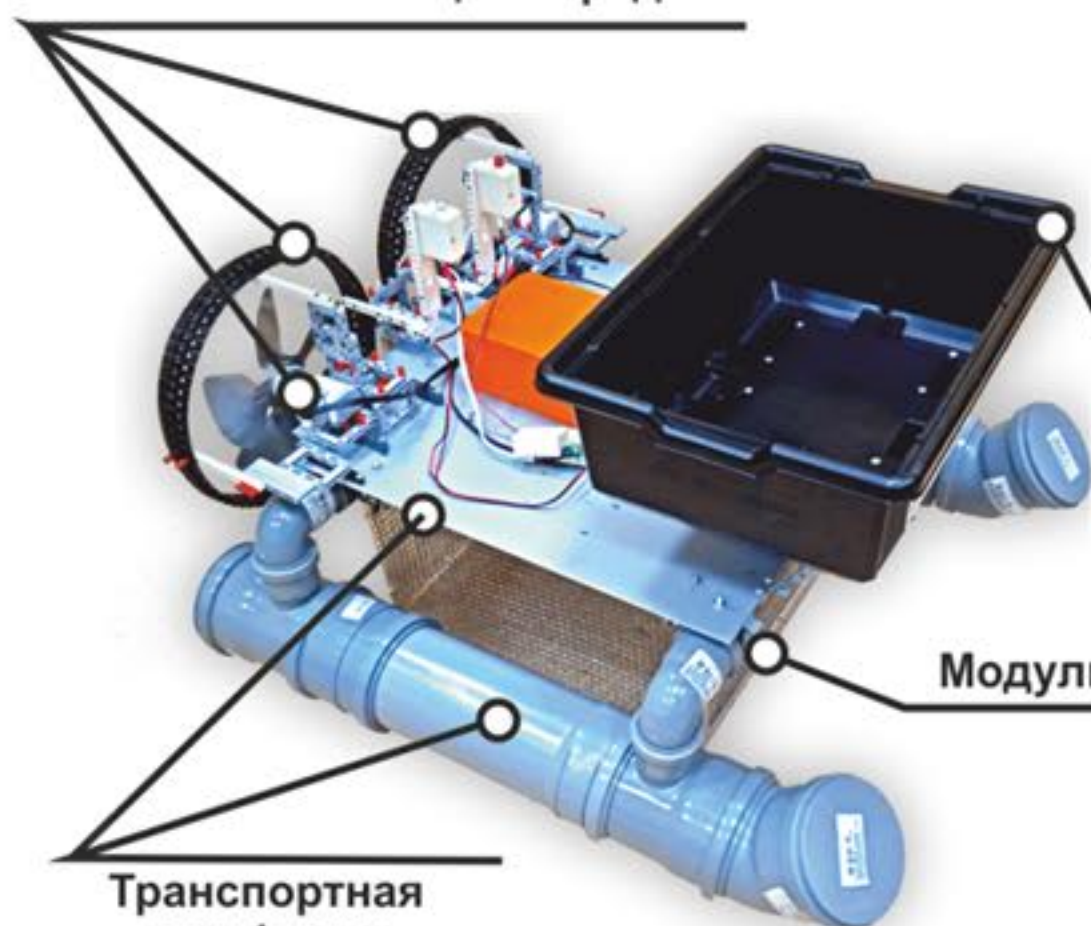
Модель автономного роботизированного многофункционального модульного транспортного средства, для изучения и обслуживания водоемов малой глубины на основе робототехнического комплекта Lego Mindstorms EV3

Предназначено для:

- 1. Для сбора плавающего мусора на поверхности водоема.**
- 2. Для доставки и выгрузки в различные места водоема корма, химикатов, наблюдательных буйев и т.д.**
- 3. Измерения различных физико-химических параметров: температуры, растворенного кислорода, уровня pH и т.д.**
- 4. Забора проб воды с поверхности и определенной глубины, образцов придонных отложений и т.д.**

ПРИНЦИП ПОСТРОЕНИЯ

Воздушные винты и блоки повышающей передачи

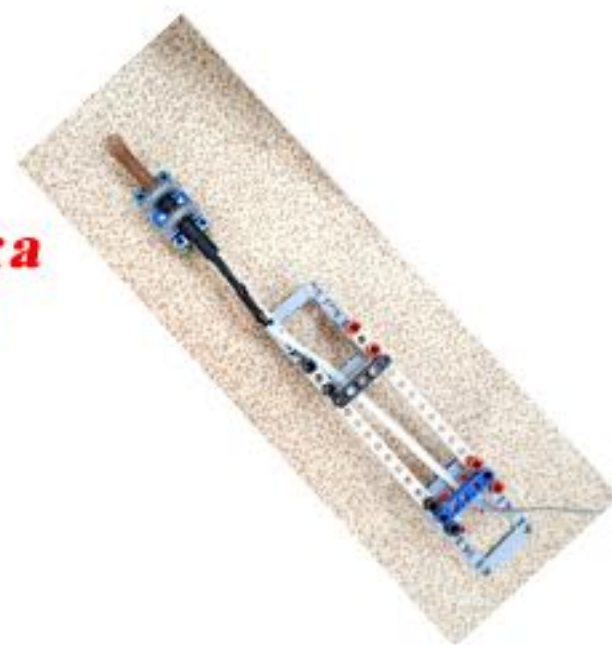


Модуль транспортировки и выгрузки

Модуль сбора мусора

Транспортная платформа

Модуль Датчика температуры



Модуль сбора мусора

**Модуль забора воды
Батометр горизонтальный
(батометр Ван-Дорна)**

