



Робототехнический проект
Михаила Захарова

„ ИСКАТЕЛЬ ”

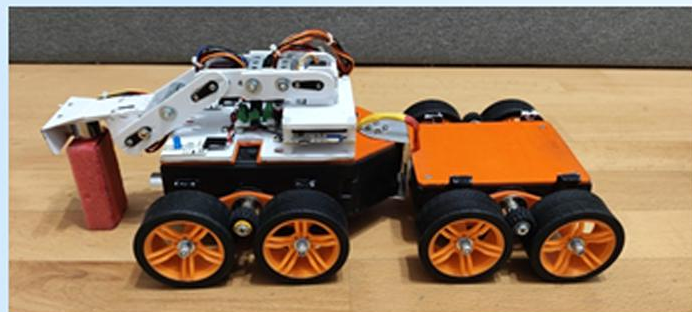
Руководитель проекта:
Танфильев Д.И.

ГБОУ лицей №226, класс 6Б
ГБУ ДО ДДЮТ Фрунзенского района Санкт-Петербурга
2023 год

В проекте уникальный **двухзвенный вездеход с роликовым межколёсным движителем** найдет и доставит груз на базу



1) Обнаружение, распознавание и захват объекта



2) Погрузка, удержание и транспортировка груза на базу



3) Распознавание прибытия на базу и разгрузка объекта



4) Складирование объекта и возврат в исходное положение



Программная среда: Arduino IDE **Датчики:** цвета, расстояния, магнитного поля